

天井の耐震性に関する研究

(その14) 曲げ振り座屈耐力評価

正会員 ○小林 俊夫*1

キーワード：耐震天井、Euler 座屈、振り座屈

1. はじめに

耐震天井の性能高度化を目的としてブレース上部接続金具の耐力・剛性を高くした結果、接続部周辺が局所的に剛体的挙動をするようになったため、ブレースの Euler 座屈が強制振りを誘発し、その結果ブレースが曲げ振りで終局耐力となるケースが見られるようになった（前報その13）。

本報ではその現象を解析的に表現し、振り座屈発生限界の評価方法を提案する。

2. エネルギーの釣り合いから求める座屈条件

2.1 Euler 座屈の場合

両端ピンで部材長が L のブレースの座屈形状は

$$y(x) = a \sin(\pi/L)x \quad (\text{但し、} a \ll L) \quad (1)$$

で与えられる。図1を参考に、

$$dl^2 = dx^2 + dy^2$$

$$\rightarrow dl = \text{SQRT}(dx^2 + dy^2) \approx (1 + (dy(x)/dx)^2/2) dx$$

を考慮し、Euler 座屈による支点間の縮み量 ΔL_1 は

$$\begin{aligned} \Delta L_1 &= \int dl - L = \int \text{SQRT}(dx^2 + dy^2) - L \\ &\approx \int (1 + (dy(x)/dx)^2/2) dx - L = \pi^2 a^2 / (4L) \end{aligned} \quad (2)$$

となる（図1参照）。

一方、長さ dx 間の歪エネルギー dE_E は(3)式で与えられる。

$$dE_E = (EI/2)(d^2y(x)/dx^2)^2 dx \quad (3)$$

ここに、 E ：ヤング率、 I ：断面二次モーメント

全長での歪エネルギー E_E は(4)式となる。

$$\begin{aligned} E_E &= \int dE_E = \int (EI/2)(d^2y(x)/dx^2)^2 dx \\ &= \pi^4 a^2 EI / (4L^3) \end{aligned} \quad (4)$$

これらを用いて、外力がなした仕事と内部歪エネルギーの等値から Euler 座屈荷重 P_E が(5)式で与えられる。

$$\begin{aligned} P_E \times \Delta L_1 &= \pi^4 a^2 EI / (4L^3) \rightarrow P_E \times \pi^2 a^2 / (4L) = \pi^4 a^2 EI / (4L^3) \\ P_E &= \pi^2 EI / L^2 \end{aligned} \quad (5)$$

2.2 曲げ振り座屈の場合

ブレースの上下端とも振りに対する反り拘束のない単純支持の場合に、上端に強制振り (M_T) を作用させた場合の振り剛性を求める。

振りの釣り合い式は(6)式で与えられる（文献1）参照）。

$$-d^3\eta(x)/dx^3 + \alpha^2 d\eta(x)/dx = M_T / (EC_w) \quad (6)$$

この振り角 $\eta(x)$ に関する微分方程式の一般解は未定係数 C_1, C_2, C_3 を用いて(7)式となる。

$$\eta(x) = C_1 + C_2 \exp(\alpha x) + C_3 \exp(-\alpha x) + (M_T / (GJ_T))x \quad (7)$$

ここに、 C_w ：反り振り定数、 J_T ：サンブナン振り定数、

G ：せん断弾性係数、 $\alpha = \text{SQRT}(GJ_T / (EC_w))$

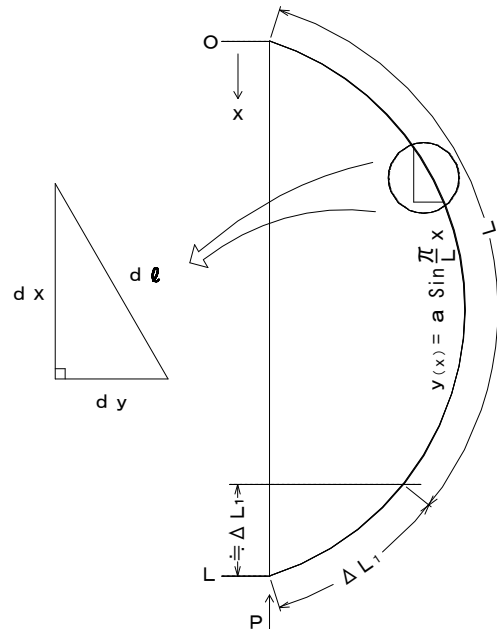


図1 Euler 座屈の変形モード

境界条件 ($\eta(0) = 0, d^2\eta(0)/dx^2 = 0, d^2\eta(L)/dx^2 = 0$) より $C_1 = C_2 = C_3 = 0$ となり、 $\eta(x)$ が(8)式のように得られる。

$$\eta(x) = (M_T / (GJ_T))x \rightarrow \eta_0 = \eta(L) = M_T L / (GJ_T) \quad (8)$$

これらを用いて、振り剛性 K_T が(9)式のように得られ、振りによる内部歪エネルギー E_T は(10)式で与えられる。

$$K_T = M_T / \eta_0 = GJ_T / L \quad (9)$$

$$E_T = (1/2) K_T \eta_0^2 = (1/2)(GJ_T / L)\eta_0^2 \quad (10)$$

Euler 座屈のケースに倣い、曲げ振り変形時の支点間の縮み量 ΔL を求める。

$$\eta(x) = (\eta_0 / L)x \rightarrow d\eta(x) / dx = \eta_0 / L \quad (11)$$

より、図3を参考にすると、

$$\begin{aligned} A_3 B_1^2 &= A_3 A_1^2 + A_1 B_1^2 = A_3 A_1^2 + AB^2 \\ &= A_3 A_1^2 + AC^2 + BC^2 \end{aligned} \quad (12)$$

であるが、

$$A_3 A_1 = A_3 A_2 + A_2 A_1$$

において

$$A_3 A_2 = \eta'(x) dx \times y'(x) dx = \eta'(x) \times y'(x) \times dx^2$$

となつて、 dx に関して2次の微小量となるので、

$$A_3 A_2 \Rightarrow 0 \quad (dx \rightarrow 0) \text{ 従つて } A_3 A_1 \Rightarrow C_2 C_1 \quad (dx \rightarrow 0)$$

となる。その結果、(12)式より

$$dl^2 = (y(x) \times d\eta(x))^2 + dx^2 + dy^2 \quad (13)$$

$$\begin{aligned} \Delta L &= \int dl - L \approx \int ((y(x) \times d\eta(x)/dx)^2/2 + 1 + (dy/dx)^2/2) dx - L \\ &= \int ((y(x) \times \eta_0/L)^2/2) dx (= \Delta L_2) + \int ((dy/dx)^2/2) dx (= \Delta L_1) \\ &= \Delta L_2 + \Delta L_1 \end{aligned} \quad (14)$$

ここに、 ΔL_1 : Euler 座屈による支点間の縮み量 (前出)
 ΔL_2 : 頂部強制振り(η_0)による支点間の縮み量
 上記 ΔL_2 の積分を実行すると(15)式が得られる。

$$\Delta L_2 = (\eta_0 a)^2 / (4L) \quad (15)$$

振り座屈荷重 P_T も外力がなした仕事と内部歪エネルギーの等値 ((16)式) から(17)式で与えられる。

$$P_T \times \Delta L_2 = E_T \rightarrow P_T \times (\eta_0 a)^2 / (4L) = (1/2)(GJ_T/L)\eta_0^2 \quad (16)$$

$$P_T = 2GJ_T/a^2 \quad (17)$$

Euler 座屈荷重より振り座屈荷重が小さいとき振り座屈が発生する。そのとき(18)式が成立する。

$$P_E > P_T \rightarrow \pi^2 EI / L^2 > 2GJ_T/a^2 \rightarrow a^2 > 2GJ_T L^2 / \pi^2 EI \quad (18)$$

振り座屈発生時の Euler 座屈振幅 a_c は(19)式で与えられる。

$$a_c = L \times \text{SQRT}(2GJ_T / (\pi^2 EI)) \quad (19)$$

3. 臨界係数と座屈振幅比

ここで、材料物性(E、G)と断面形状(I、 J_T)のみで定まる係数 $\text{SQRT}(2GJ_T / (\pi^2 EI))$ を臨界係数 Q と定義する。

$$\text{臨界係数 } Q = \text{SQRT}(2GJ_T / (\pi^2 EI)) \quad (20)$$

これを用いると(19)式より(21)式が得られる。

$$a_c = LQ \quad (21)$$

Euler 座屈モードにおける節点角 θ は $\theta = dy(0)/dx = \pi a/L$ なので、振り座屈が発生する臨界節点角(θ_c)は

$$\theta_c = \pi a_c / L = Q\pi \quad (22)$$

で与えられ、ブレースの長さや設置角度には依存しない値となる。ブレース材として用いられる主要な部材の臨界係数(Q)と臨界節点角(θ_c)を表 1 に示す。

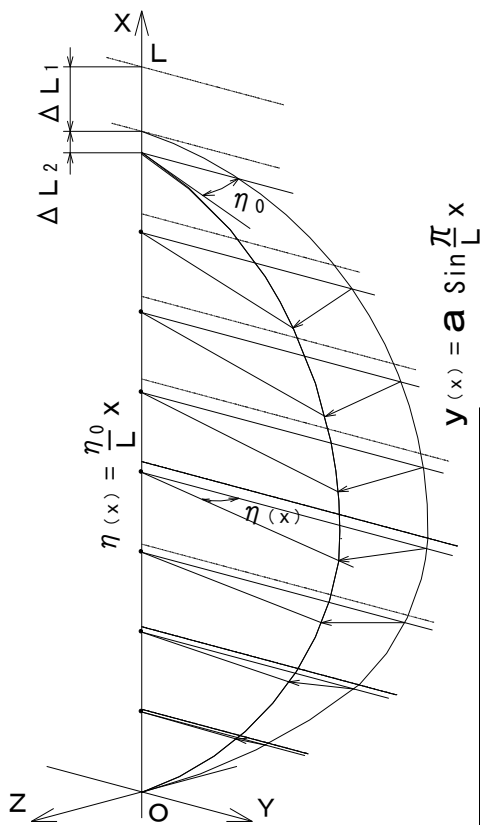


図2 曲げ振り座屈の変形モード (全体図)

Euler 座屈による中央部の曲げモーメントが弾性限モーメント M_{Ey} に達するときの座屈振幅を a_{Ey} とすると、

$$a_{Ey} = M_{Ey} / P_E = \sigma_y z / (\pi^2 EI / L^2) \quad (23)$$

ここで、座屈振幅比 r を(24)式で定義する。

$$r = a_{Ey} / a_c \quad (24)$$

(1) $r < 1$: ($a_{Ey} < a_c$) の時、振り座屈振幅 a_c に達する前に Euler 座屈で降伏してしまうので、振り座屈は発生しない。

(2) $r > 1$: ($a_{Ey} > a_c$) の時、振り座屈振幅 a_c より Euler 座屈降伏振幅 a_{Ey} が大きいので、振り座屈が発生する。

振り座屈発生限界($r = 1$)となる $L = L_{min}$ を表 1 に示す。

4. おわりに

Euler 座屈がブレース端部に強制振りを誘発するようなケースについて、臨界係数 Q と座屈振幅比 r を定義し、これらを用いて振り座屈発生判定の試算を考察した。

参考文献 1) : 「建築の力学 ー弾性論とその応用ー」、桑村仁、技報堂出版、2013 年 11 月 5 日 1 版 4 刷

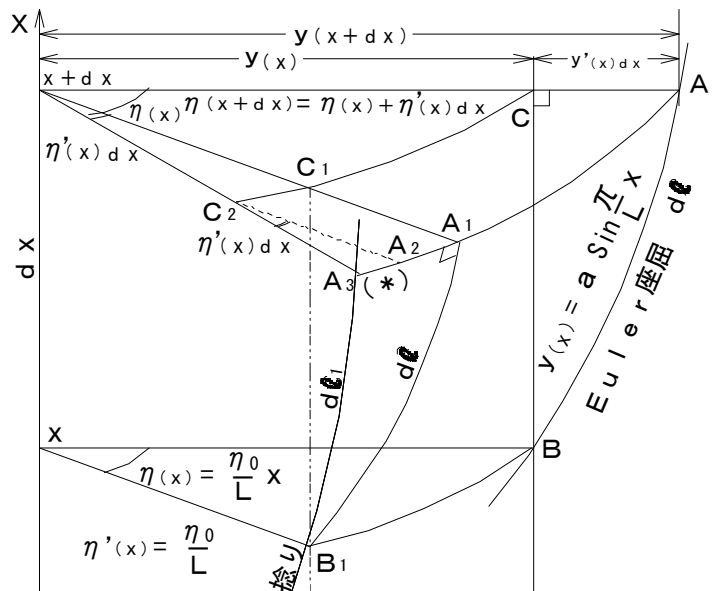


図3 曲げ振り座屈の変形モード (拡大図)

表 1 主要ブレース材の曲げ振り座屈特性

部材	断面積 A mm ²	断面2次 モーメント (弱軸) I _y mm ⁴	ねじり定数		臨界係数 Q	臨界節点角 θ _c ラジアン	断面係数 Z _y mm ³	振り座屈 限界長さ L _{min} mm	
			サン・ブナン J _T mm ⁴	反りねじり C _w mm ⁶					
CC-25	90.8	1064	80.3	2.549E+05	0.0768	0.2411	13.82	118.6	3485
CC-19	69.7	840	34.3	2.056E+05	0.0565	0.1775	10.17	91.7	2616
C-40×20×1.6	119.6	4643	104.9	1.218E+06	0.0420	0.1319	7.56	325.7	3028
AS-25	66.4	3154	23.0	1.800E+08	0.0239	0.0750	4.30	273.5	1392
LG 60×30×10×1.6	207.2	25527	182.4	8.282E+09	0.0236	0.0742	4.25	1316.7	2316
LG 60×30×10×2.3	287.2	33030	530.5	1.022E+10	0.0354	0.1113	6.37	1699.4	3482
LG 65×30×10×1.6	215.2	26270	189.2	8.984E+09	0.0237	0.0745	4.27	1330.0	2370
LG 65×30×10×2.3	298.7	34015	550.8	1.109E+10	0.0356	0.1117	6.40	1718.0	3561
LG 75×45×15×1.6	295.2	87050	257.5	8.538E+10	0.0152	0.0477	2.74	3132.0	2137
LG 75×45×15×2.3	413.7	116883	753.5	1.109E+11	0.0224	0.0705	4.04	4198.2	3160

$$E = 2.05E+05 \text{ N/mm}^2, \quad G = 79000 \text{ N/mm}^2, \quad Q = \text{SQRT}(2GJ_T/EI) / \pi, \quad \sigma_y = 400 \text{ N/mm}^2$$

*1 桐井製作所 工学博士